

CONCURS DE SOLUȚII

PLAN URBANISTIC ZONAL SOPOR MASTERPLAN - CLUJ-NAPOCA 2019

CLASAMENT				1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
CRITERII DE ATRIBUIRE				59	61	51	56	57	60	54	50	58	53	52	55
A. Satisfacerea necesităților tehnice- minimale	A.1 Aspecte funcționale	10 puncte	Felul prin care propunerea raspunde nevoii functionale si felul in care sunt imbinate	8	8	6	7	6	7	6	6	5	5	6	2
	A.2 Principii de proiectare	20 puncte	Felul in care propunerea raspunde la principiile de proiectare	18	18	12	15	12	11	10	9	8	7	7	3
	A.3 Bilanț teritorial	5 puncte	Ponderea optima a procentelor din bilantul teritorial	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5	5
	A.4 Oferta financiară	10 puncte	Felul in care este distribuit bugetul pe capitole	10	0	10	0	10	10	10	10	10	10	10	10
B. Valoarea adăugată a intervenției propuse	B.1 Mobilitate	10 puncte	Felul în care este organizată circulația motorizată și nemotorizată.	9	9	6	9	6	7	7	4	5	4	4	2
	B.2 Spații verzi	10 puncte	Felul în care sunt puse în valoare elementele naturale existente, în favoarea creșterii calității vieții, creșterea valorii imobiliare și reglarea microclimatului, continuitatea rețelei de spații verzi.	8	9	9	9	9	7	6	5	6	5	4	2
	B.3 Claritatea și calitatea conceptului	20 puncte	Felul prin care propunerea răspunde la provocările temei, caracterul inovator, organizarea strategică și spațială și claritatea modului de exprimare a conceptului	17	15	12	12	11	9	11	9	10	7	7	3
	B.4 Calitatea și fezabilitatea etapelor de implementare	15 puncte	Felul în care sunt adaptate etapizarea și propunerile de politici publice, la contextul dat.	12	11	11	11	7	8	8	9	5	7	6	3
Total puncte				87	75	71	68	66	64	63	57	54	50	49	30

Membri juriu:

conf. univ. dr. Bogdan Suditu

urb. Paola Rizzi

peisaq. urb. Nicolas Triboi

arh. șef, verif. Liqia Subțirică

arh. șef urb. Claudiu Salantă

arh. șef Daniel Pop

arh. Daniela Maier

arh. urb. Dracea Răzvan

arh. urb. Anca Virginas

Secretar de juriu – arh. Eleonora Dulău

Președinte comisie tehnică și coordonator concurs - arh. Codruta Pop

Consilier profesional - arh. Klaus Birthler